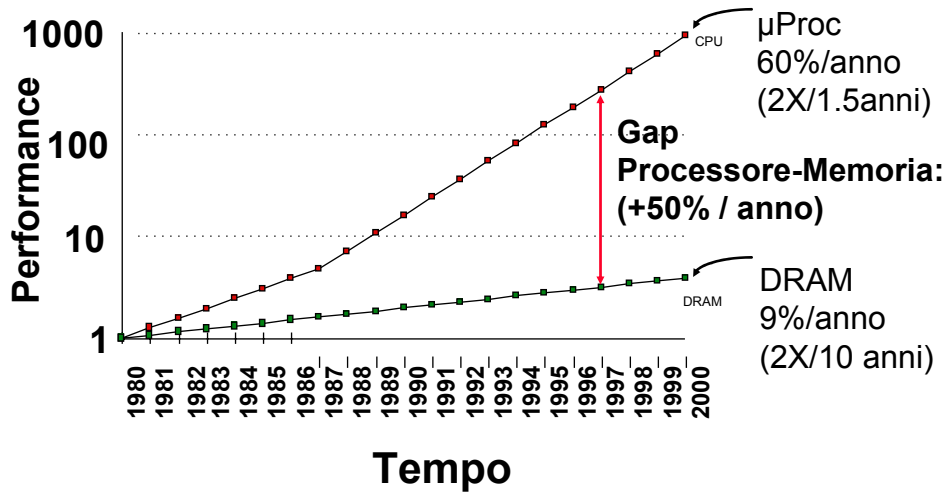


## Il Performance Gap processore/memoria



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Gerarchia di memoria

*“Ideally one would desire an indefinitely large memory capacity such that any particular ... word would be immediately available ... We are forced to recognize the possibility of constructing a hierarchy of memories, each of which has greater capacity than the preceding but which is less quickly accessible.”*

Burks, Goldstine, von Neumann, 1946

Requisiti teorici di un sistema di memoria:

**capacità infinita**

**velocità infinita**

Evidenza:

→ le memorie capaci sono lente

→ le memorie veloci non sono capaci

**Come realizzare un sistema di memoria che sia capace, economico e veloce ?**

**➔ Un sistema basato su una gerarchia di memoria**

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

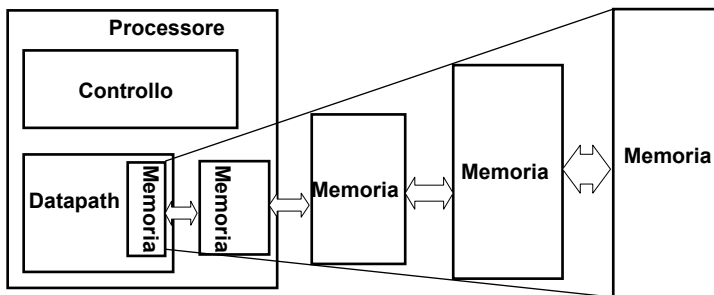
Università degli Studi  
di Cassino

## Sistema di memoria gerarchico

Il sistema di memoria è composto da moduli di memoria aventi caratteristiche diverse e organizzati a livelli.

I dati memorizzati sono distribuiti sui vari moduli e possono essere trasferiti tra moduli adiacenti.

La distribuzione dei dati è realizzata in base al **principio di località**.



capacità

velocità

costo

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Principio di località

**Un programma accede solo una parte (relativamente piccola) dello spazio di indirizzi in ogni istante.**

### Località temporale

⇒ avvicinare al processore i dati più recentemente acceduti

### Località spaziale

⇒ spostare blocchi di dati contigui

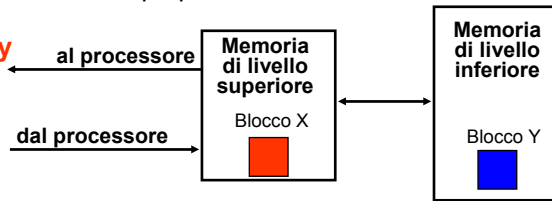
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Hit or Miss ?

- **Hit**: i dati richiesti sono presenti in un blocco della memoria di livello superiore (es.: blocco X)
  - **Hit Rate**: la frazione di accessi di memoria risolti nella memoria di livello superiore
  - **Hit Time**: tempo necessario per accedere ai dati presenti nella memoria di livello superiore. E' formato da:  
tempo per determinare hit/miss + tempo trasferimento
- **Miss**: i dati richiesti non sono presenti nella memoria di livello superiore e devono essere trasferiti dalla memoria di livello inferiore (es.: blocco Y)
  - **Miss Rate** = 1 - (Hit Rate)
  - **Miss Penalty**: tempo necessario per rimpiazzare un blocco nella memoria di livello superiore + tempo per trasferire il blocco al processore
- **Hit Time << Miss Penalty**

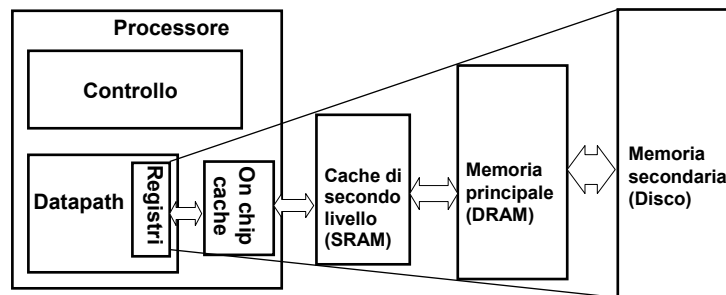


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Sistema di memoria in un computer attuale



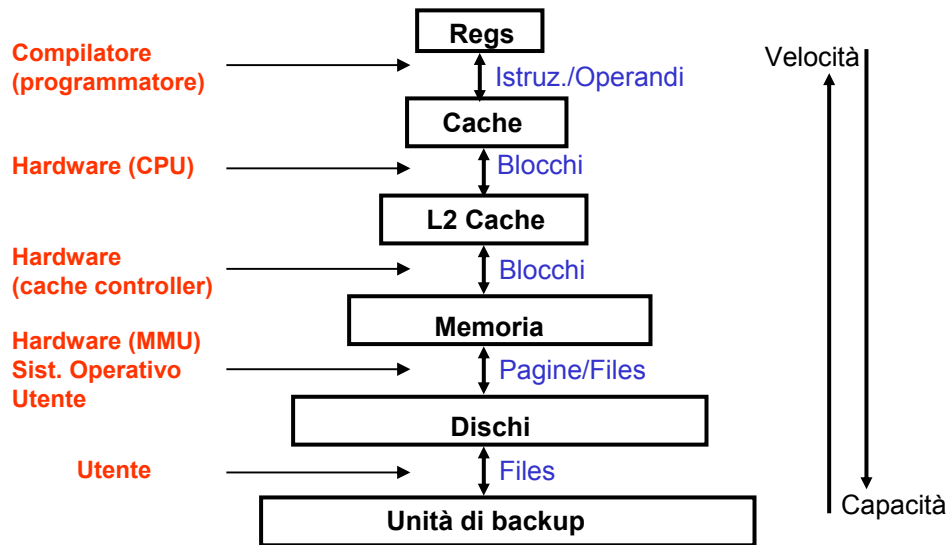
Velocità (ns):	1s	10s	100s	10,000,000s (10s ms)	
Dimensioni (bytes):	100s	Ks	Ms	Gs	10*Gs

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Chi gestisce la gerarchia di memoria ?



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Gerarchia di memoria: tecnologie

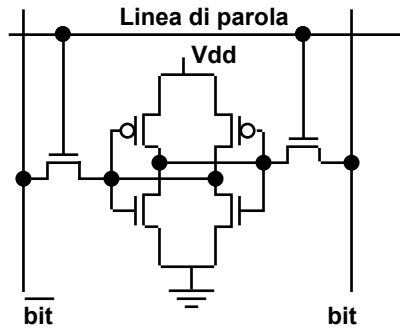
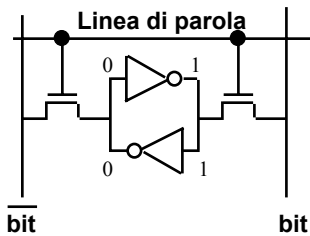
- **Accesso casuale (random):**
  - vantaggioso: tempo di accesso uguale per tutte le locazioni
  - **DRAM**: *Dynamic Random Access Memory*
    - Alta densità di integrazione, economica, lenta, bassa potenza alimentazione
    - *Dynamic*: è necessario rigenerare i contenuti periodicamente (refresh)
  - **SRAM**: *Static Random Access Memory*
    - Bassa densità di integrazione, costosa, veloce, alta potenza alimentazione
    - *Static*: il contenuto viene mantenuto finché è presente l'alimentazione
- **Accesso "quasi casuale" :**
  - tempo di accesso variabile da locazione a locazione e da istante a istante
  - Esempio: Dischi, CDROM
- **Accesso sequenziale:**
  - tempo di accesso linearmente dipendente dalla posizione (es., nastro)

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Cella di memoria RAM statica (6 transistor)



### Write:

1. Vengono settate le linee di bit  
(bit=1,  $\overline{\text{bit}}=0$ )
2. Si attiva la linea di parola

### Read:

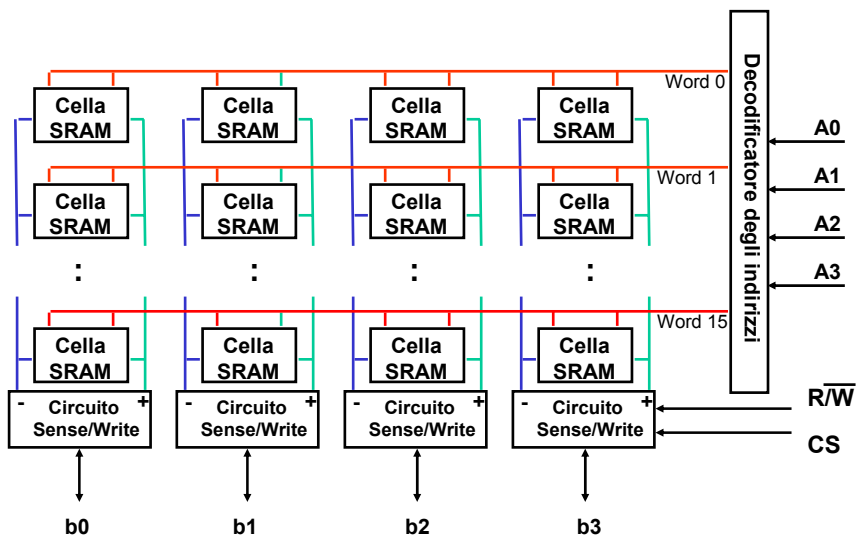
1. Viene attivata la linea di parola
2. Una delle linee va a massa
3. Viene valutata la differenza tra le due linee e si determina il valore memorizzato

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Organizzazione di un modulo SRAM (16 word x 4 bit)

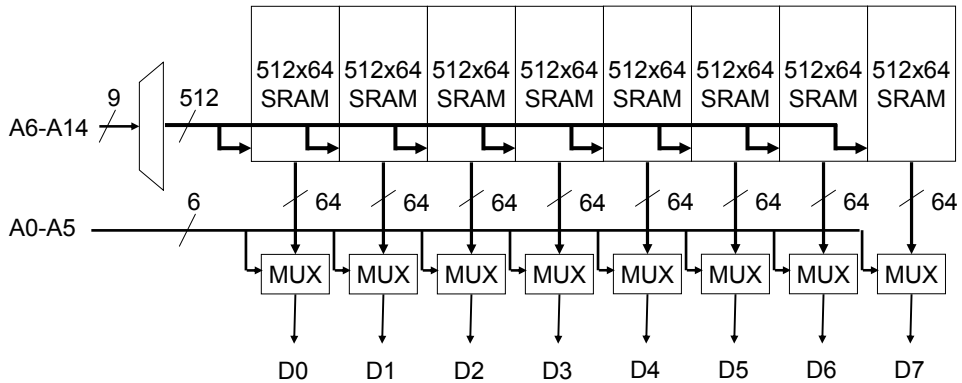


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Organizzazione di un modulo SRAM (32K x 8 bit)

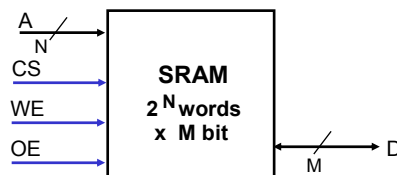


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Diagramma logico di un modulo SRAM



Sono presenti due segnali di controllo:

**Write Enable (WE)**

**Output Enable (OE)**

Sono segnali active low.

Le linee dati (D) sono multiplexate:

WE=0 OE=1 -> write (D agisce con ingresso)

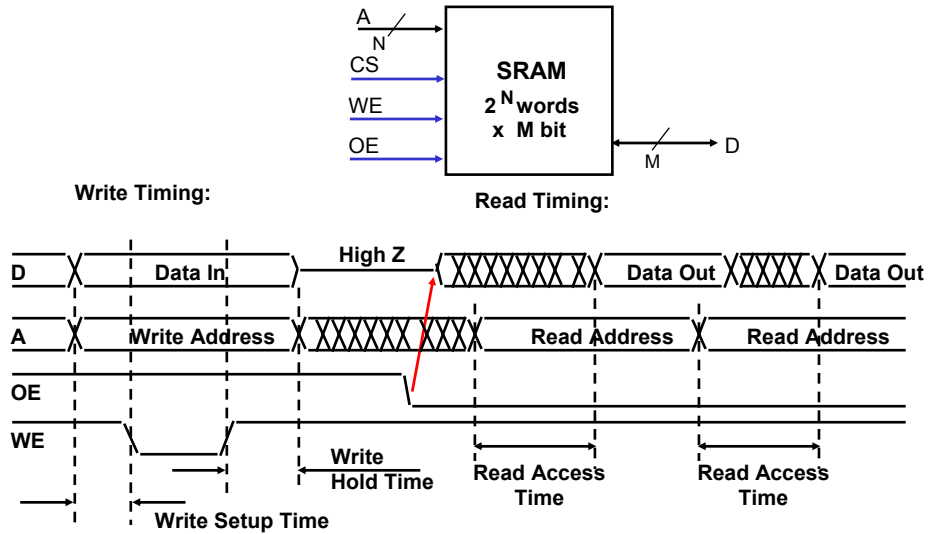
WE=1 OE=0 -> read (D agisce come uscita)

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Tempificazione delle operazioni

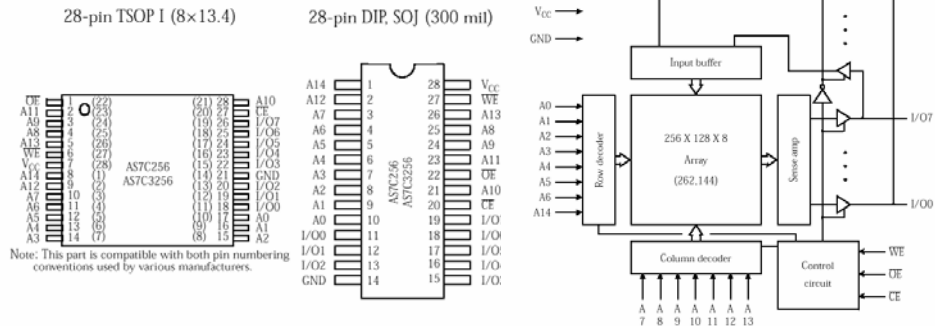


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Alliance Semiconductor AS7C256 32Kx8 CMOS RAM (Common I/O)



Note: This part is compatible with both pin numbering conventions used by various manufacturers.

Truth table

CE	WE	OE	Data	Mode
H	X	X	High Z	Standby (I <sub>SB</sub> )
L	H	H	High Z	Output disable (I <sub>CC</sub> )
L	H	L	D <sub>OUT</sub>	Read (I <sub>CC</sub> )
L	L	X	D <sub>IN</sub>	Write (I <sub>CC</sub> )

Key: X = Don't care, L = Low, H = High

F. Tortorella

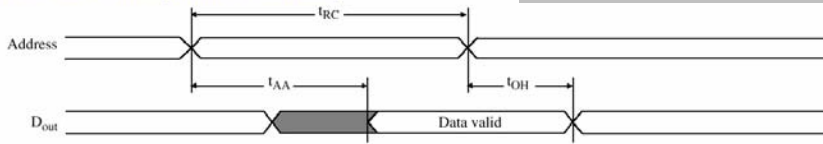
Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

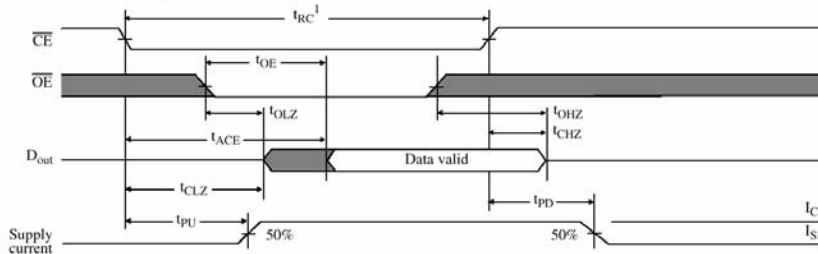
## Ciclo di lettura: tempificazione

Read waveform 1 (address controlled)<sup>3,6,7,9</sup>

**Nota: CE e OE sono a 0**



Read waveform 2 ( $\overline{CE}$  controlled)<sup>3,6,8,9</sup>



**Nota: l'indirizzo deve essere valido prima o al più in corrispondenza della transizione -> 0 di CE**

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Ciclo di lettura: parametri temporali

Read cycle (over the operating range)<sup>3,9</sup>

Parameter	Symbol	-12		-15		-20		Unit	Notes
		Min	Max	Min	Max	Min	Max		
Read cycle time	$t_{RC}$	12	-	15	-	20	-	ns	
Address access time	$t_{AA}$	-	12	-	15	-	20	ns	3
Chip enable ( $\overline{CE}$ ) access time	$t_{ACE}$	-	12	-	15	-	20	ns	3
Output enable ( $\overline{OE}$ ) access time	$t_{OE}$	-	5	-	6	-	7	ns	
Output hold from address change	$t_{OH}$	3	-	3	-	3	-	ns	5
$\overline{CE}$ LOW to output in low Z	$t_{CLZ}$	3	-	3	-	3	-	ns	4, 5
$\overline{CE}$ HIGH to output in high Z	$t_{CHZ}$	-	3	-	4	-	5	ns	4, 5
$\overline{OE}$ LOW to output in low Z	$t_{OLZ}$	0	-	0	-	0	-	ns	4, 5
$\overline{OE}$ HIGH to output in high Z	$t_{OHZ}$	-	3	-	4	-	5	ns	4, 5
Power up time	$t_{PU}$	0	-	0	-	0	-	ns	4, 5
Power down time	$t_{PD}$	-	12	-	15	-	20	ns	4, 5

F. Tortorella

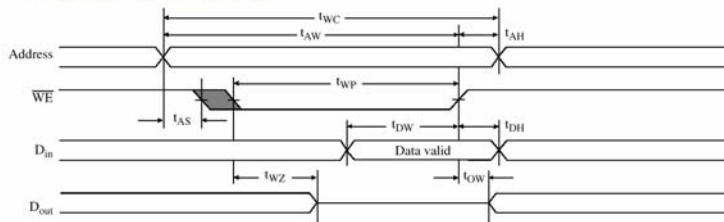
Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

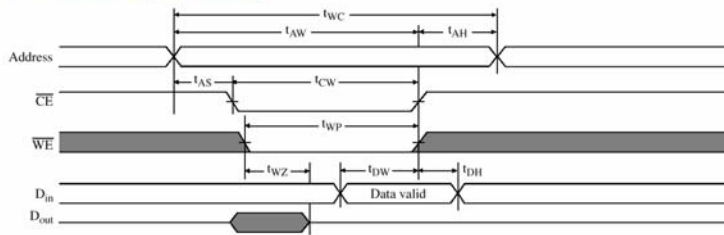


## Ciclo di scrittura: tempificazione

Write waveform 1 ( $\overline{WE}$  controlled)<sup>10,11</sup>



Write waveform 2 ( $\overline{CE}$  controlled)<sup>10,11</sup>



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Ciclo di scrittura: parametri temporali

Write cycle (over the operating range)<sup>11</sup>

Parameter	Symbol	-12		-15		-20		Unit	Notes
		Min	Max	Min	Max	Min	Max		
Write cycle time	$t_{WC}$	12	-	15	-	20	-	ns	
Chip enable to write end	$t_{CW}$	8	-	10	-	12	-	ns	
Address setup to write end	$t_{AW}$	8	-	10	-	12	-	ns	
Address setup time	$t_{AS}$	0	-	0	-	0	-	ns	
Write pulse width	$t_{WP}$	8	-	9	-	12	-	ns	
Address hold from end of write	$t_{AH}$	0	-	0	-	0	-	ns	
Data valid to write end	$t_{DW}$	6	-	8	-	10	-	ns	
Data hold time	$t_{DH}$	0	-	0	-	0	-	ns	4, 5
Write enable to output in high Z	$t_{WZ}$	-	5	-	5	-	5	ns	4, 5
Output active from write end	$t_{OW}$	3	-	3	-	3	-	ns	4, 5

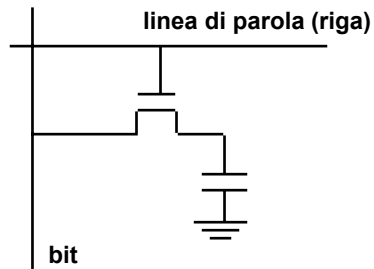
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Cella di memoria RAM dinamica (1 transistor)

- Write:
  - 1. Viene settata la linea di bit
  - 2. Viene selezionata la linea di parola
- Read:
  - 1. La linea di bit viene portata ad una tensione media tra l'1 e lo 0
  - 2. Viene selezionata la linea di parola
  - 3. Si genera un passaggio di cariche che causa una piccola variazione di tensione
  - 4. La variazione viene misurata, determinando il valore registrato nella cella
  - 5. Viene effettuata una riscrittura del valore letto
- Refresh
  - 1. Viene effettuata una lettura a vuoto della cella.

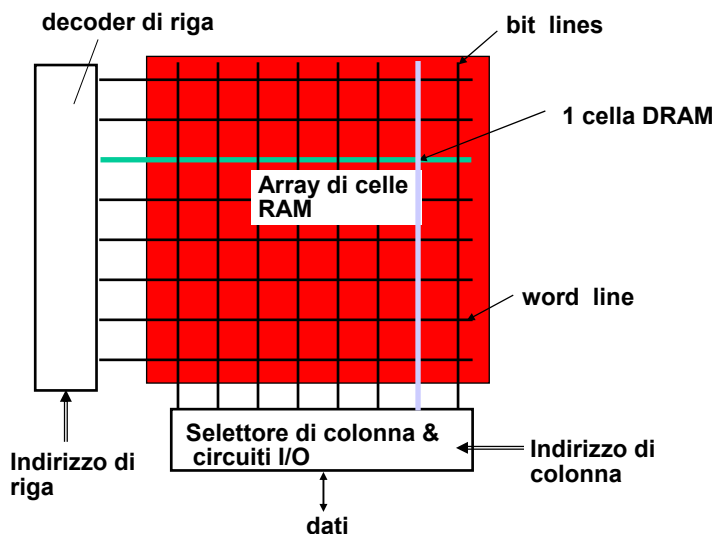


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Modulo DRAM

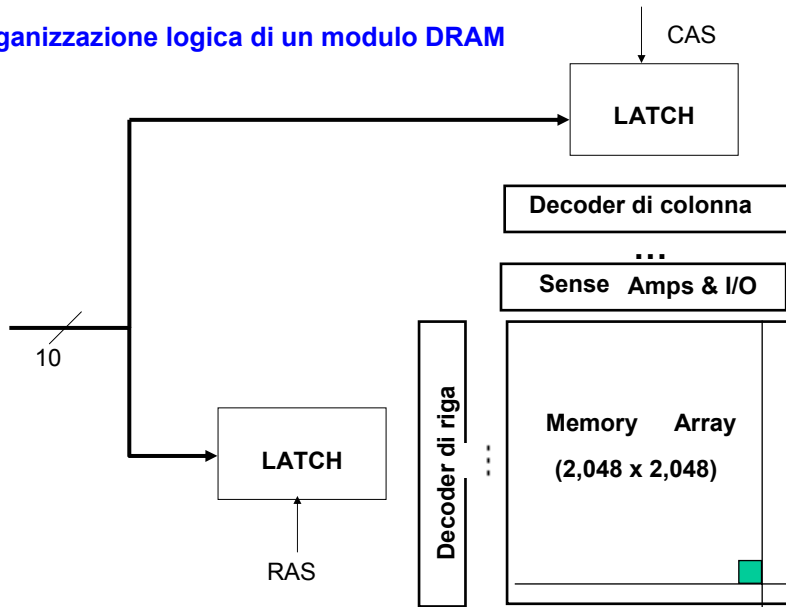


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Organizzazione logica di un modulo DRAM

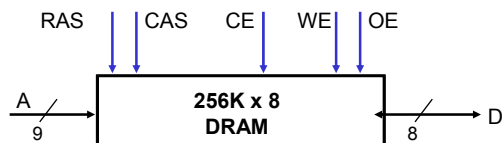


F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Diagramma logico di un modulo DRAM



- I segnali di controllo (RAS, CAS, WE, OE, CE) sono tutti active low
- Le linee dati (D) sono multiplexate:
  - WE=0 OE=1 -> write (D agisce come ingresso)
  - WE=1 OE=0 -> read (D agisce come uscita)
- Gli indirizzi di linea e di colonna hanno in comune le stesse linee (A)
  - RAS=0 -> le linee A sono acquisite come indirizzo di riga
  - CAS=0 -> le linee A sono acquisite come indirizzo di colonna
  - RAS/CAS attive sul fronte

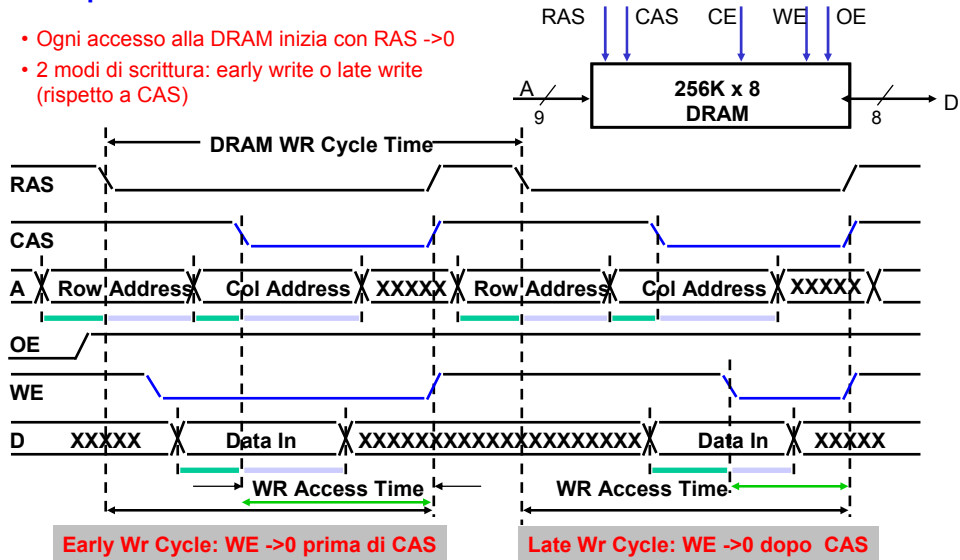
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Tempificazione della scrittura

- Ogni accesso alla DRAM inizia con RAS  $\rightarrow 0$
- 2 modi di scrittura: early write o late write (rispetto a CAS)



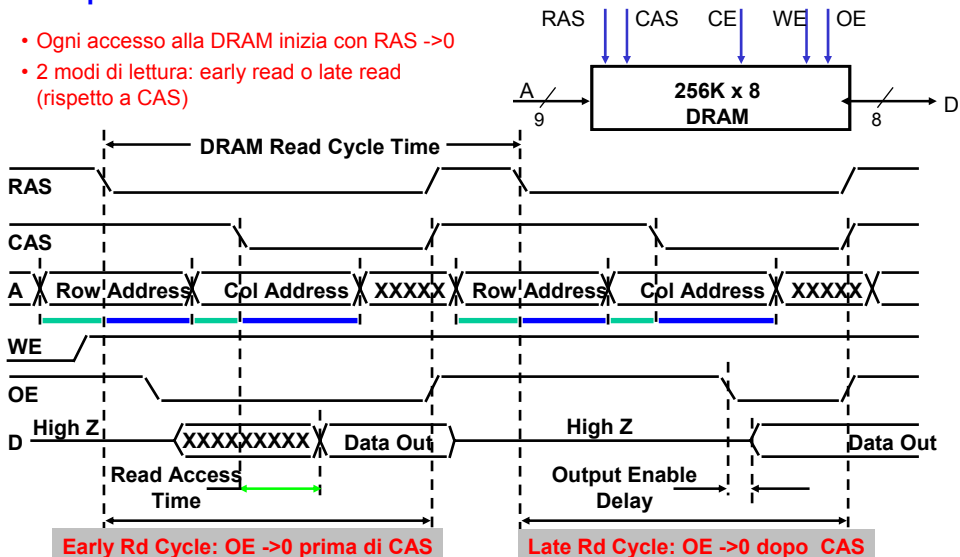
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Tempificazione della lettura

- Ogni accesso alla DRAM inizia con RAS  $\rightarrow 0$
- 2 modi di lettura: early read o late read (rispetto a CAS)



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Parametri temporali di una DRAM

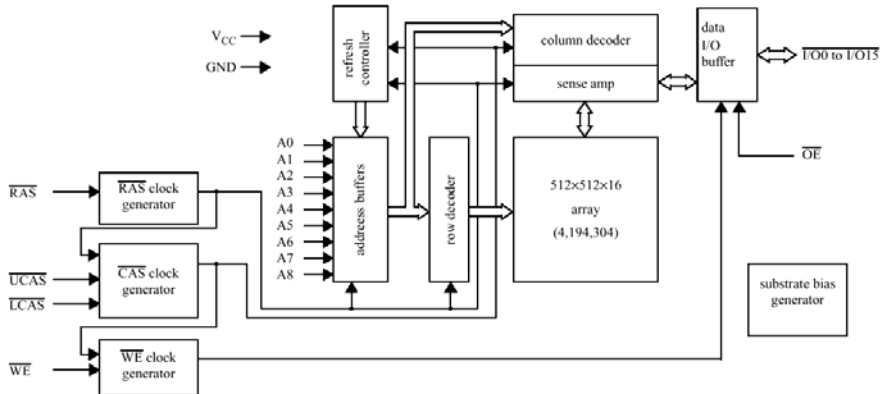
- $t_{RAC}$ : tempo minimo tra l'asserzione di RAS e la disponibilità del dato (tempo di riferimento per stimare la velocità della DRAM)
- $t_{RC}$ : tempo minimo tra l'inizio dell'accesso ad una riga e l'inizio dell'accesso a riga successivo.
- $t_{CAC}$ : tempo minimo tra l'asserzione di CAS e la disponibilità del dato.
- $t_{PC}$ : tempo minimo tra l'inizio dell'accesso ad una colonna e l'inizio dell'accesso successivo.

	$t_{RAC}$	$t_{RC}$	$t_{CAC}$	$t_{PC}$
DRAM 4 Mbit (1997)	60 ns	110 ns	15 ns	35 ns
DRAM 4 Mbit (F.P.) (fine 1999)	25 ns	40 ns	7 ns	12 ns

## Prestazioni di una DRAM

- Una DRAM da 60 ns (**25 ns**) può:
  - realizzare un accesso a riga ogni 110 ns (**40 ns**).
  - realizzare un accesso a colonna in 15 ns (**7 ns**); il tempo tra due accessi successivi a colonna è, però, di almeno 35 ns (**12 ns**).
- A questi bisogna aggiungere i tempi necessari per il trasferimento dell'indirizzo dal processore, per la gestione del controllore di memoria, per la gestione del bus, ...

## Alliance Semiconductor AS4C256K16F0 256Kx16 CMOS DRAM (fast page mode) Diagramma Logico



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Alliance Semiconductor AS4C256K16F0 256Kx16 CMOS DRAM (fast page mode) Caratteristiche

### Selection guide

	Symbol	AS4C256K16F0-25	AS4C256K16F0-30	AS4C256K16F0-35	AS4C256K16F0-50	Unit
Maximum RAS access time	$t_{RAC}$	25	30	35	50	ns
Maximum column address access time	$t_{CAA}$	12	16	18	25	ns
Maximum CAS access time	$t_{CAC}$	7	10	10	10	ns
Maximum output enable (OE) access time	$t_{OEA}$	7	10	10	10	ns
Minimum read or write cycle time	$t_{RC}$	40	65	70	85	ns
Minimum EDO page mode cycle time	$t_{PC}$	12	12	14	25	ns
Maximum operating current	$I_{CC1}$	200	180	160	140	mA
Maximum CMOS standby current	$I_{CC2}$	2.0	2.0	2.0	2.0	mA

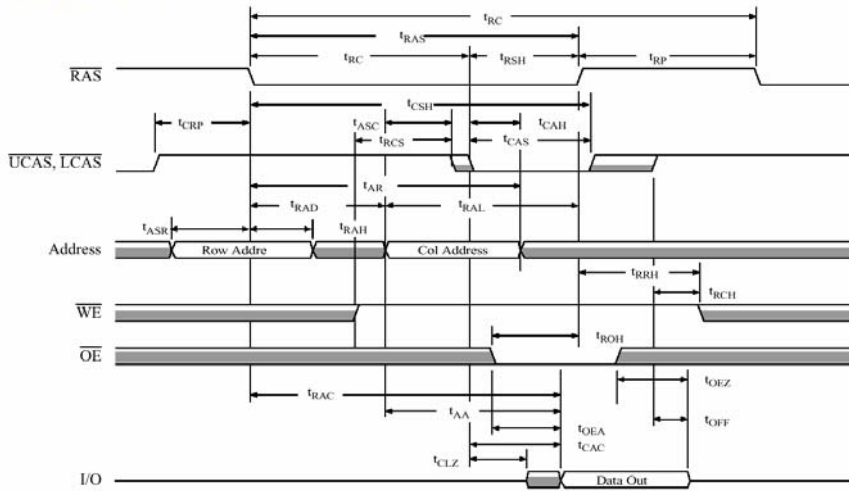
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Ciclo di lettura: tempificazione

Read cycle waveform



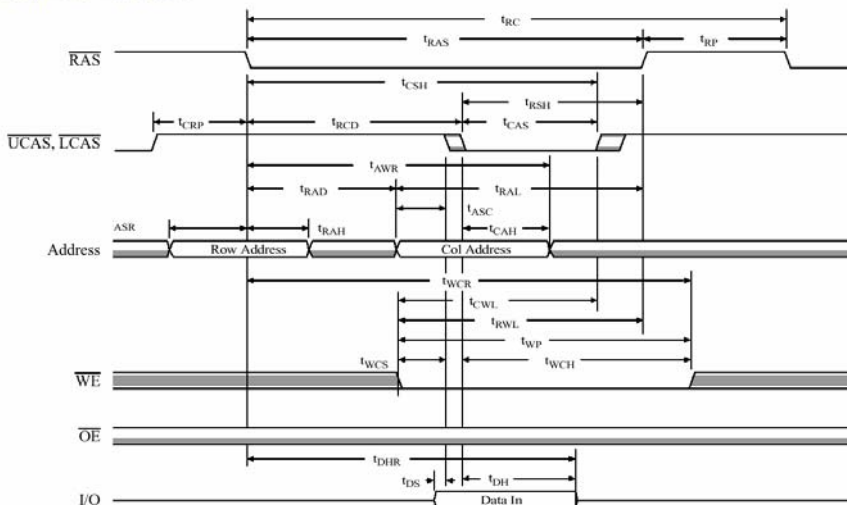
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Ciclo di scrittura early write: tempificazione

Early write waveform



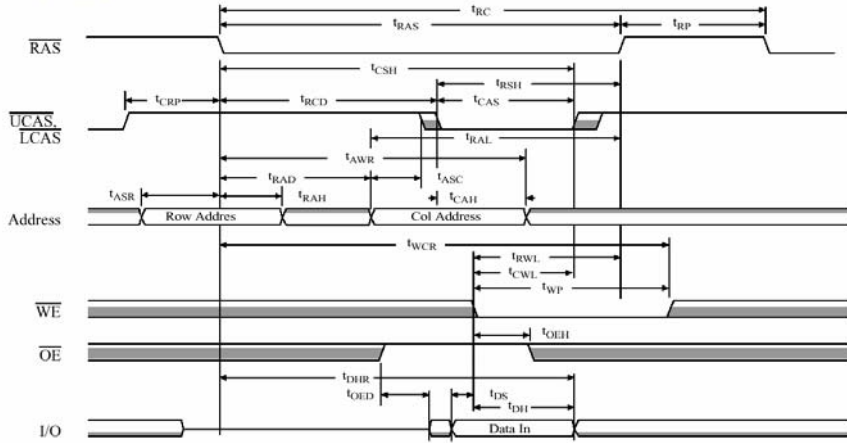
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## Ciclo di scrittura late write: tempificazione

Write waveform



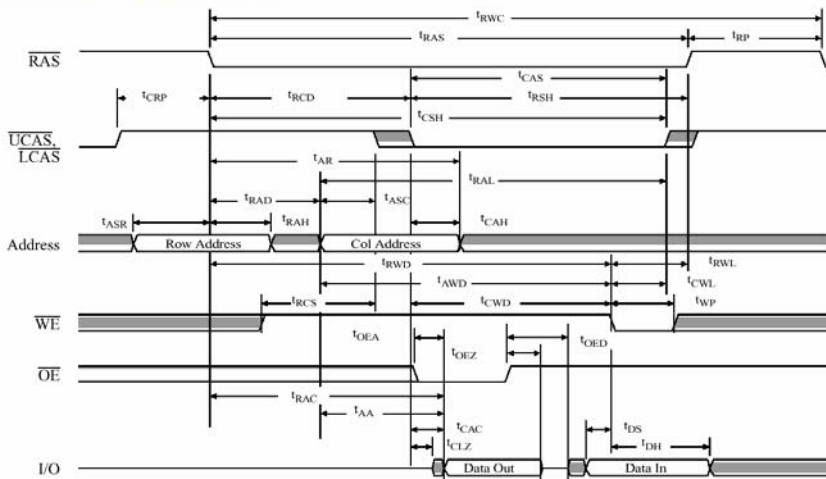
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Ciclo di lettura/modifica/scrittura: tempificazione

Read-modify-write waveform



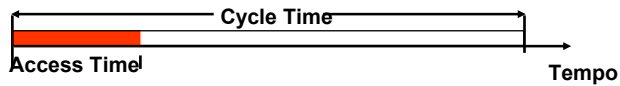
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino



## Che cosa limita l'ampiezza di banda della DRAM ?

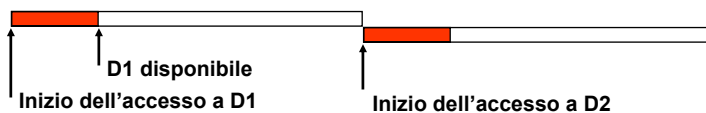


- DRAM (Read/Write) Cycle Time  $\gg$  DRAM (Read/Write) Access Time
  - circa 2:1
- DRAM (Read/Write) Cycle Time :
  - Con quale frequenza si può iniziare un accesso ?
- DRAM (Read/Write) Access Time:
  - Quanto velocemente si completa il trasferimento, una volta avviato ?

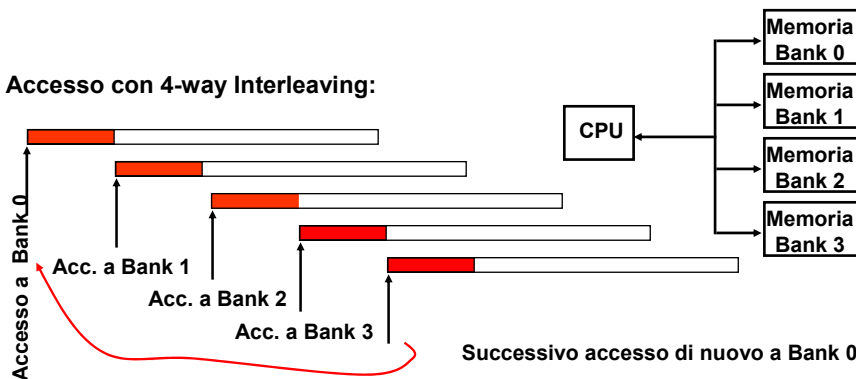
➔ **Limitata ampiezza di banda della DRAM**

## Interleaving

Accesso senza Interleaving:



Accesso con 4-way Interleaving:



## Tecniche di organizzazione della memoria centrale

- **Semplice:**

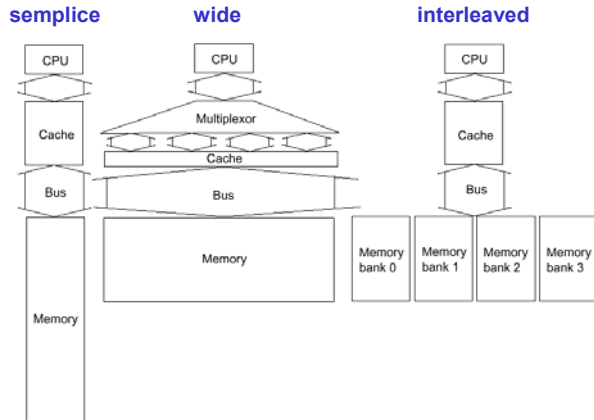
- CPU, Cache, Bus, Memoria con lo stesso parallelismo (32 bits)

- **Wide:**

- CPU->Mux parall. 1 word; Mux->Cache, Bus, Memoria parall. N words

- **Interleaved:**

- CPU, Cache, Bus parall. 1 word: Memoria a N moduli



F. Tortorella

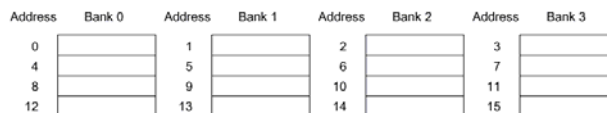
Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

### Esempio: trasferimento di un blocco di 32 byte

- Bus dati a 32 bit (4 byte)
- Tempi di trasferimento (cicli di clock)
  - 1 per inviare l'indirizzo,
  - 6 per l'accesso
  - 1 per inviare il dato
- blocchi con parole da 4 byte

- **Semplice** =  $8 \times (1+6+1) = 64$
- **Wide** =  $1 + 6 + 1 = 8$
- **Interleaved** =  $1 + 6 + 8 \times 1 = 15$



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

# DRAM: Sviluppi delle architetture

- **Architetture asincrone**
  - Fast Page Mode
  - Extended Data Out (EDO)
  - Burst Edo
- **Architetture sincrone**
  - Synchronous DRAM (SDRAM)
  - RAMBUS DRAM
- **Architetture basate su protocollo**
  - SyncLink DRAM (SLDRAM)
  - Direct RAMBUS DRAM (DRDRAM)
- **Progetti di ricerca**
  - Intelligent RAM (IRAM) - Univ. Berkeley

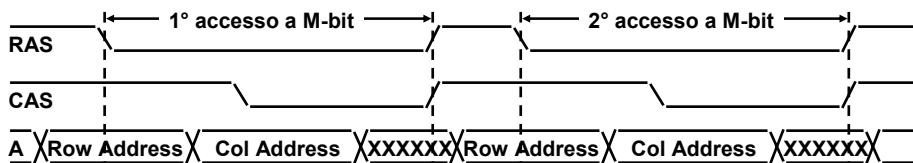
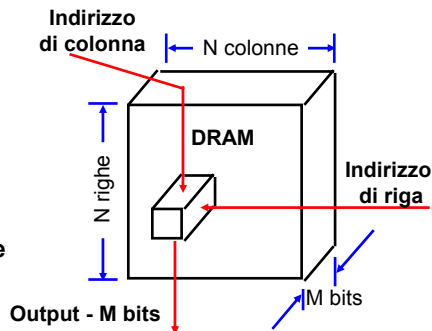
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## DRAM Fast Page (1/2)

- **Organizzazione di un modulo DRAM tradizionale:**
  - N righe x N colonne x M-bit
  - Lettura e scrittura di M bit alla volta
  - Ogni trasferimento di M-bit richiede un ciclo RAS / CAS
- **Modulo DRAM con modalità Fast Page**
  - N x M "registri" per salvare una riga



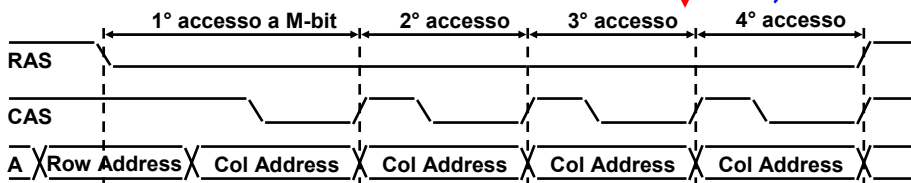
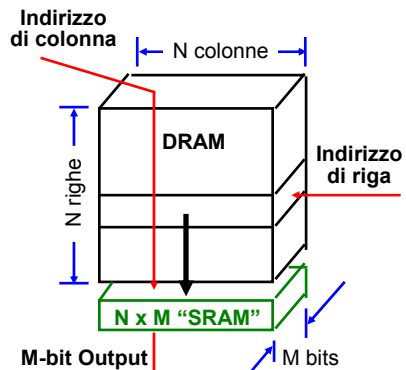
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## DRAM Fast Page (2/2)

- **Fast Page Mode DRAM**
  - N x M registori "SRAM" per salvare una riga
- Dopo che una riga è stata memorizzata
  - Viene richiesto solo CAS per accedere ad altri blocchi da M bit su quella riga
  - RAS rimane asserito mentre viene pilotato CAS per tempificare il trasferimento
- EDO RAM
  - una estensione della modalità fast page



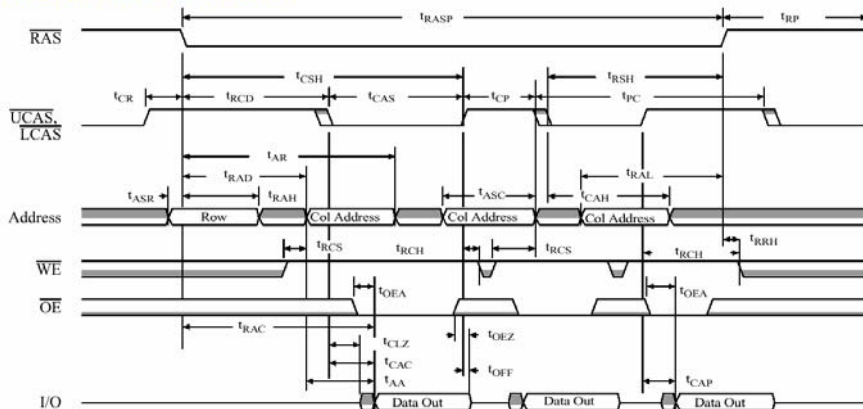
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## DRAM Fast Page: tempificazione della lettura

### Fast page mode read waveform



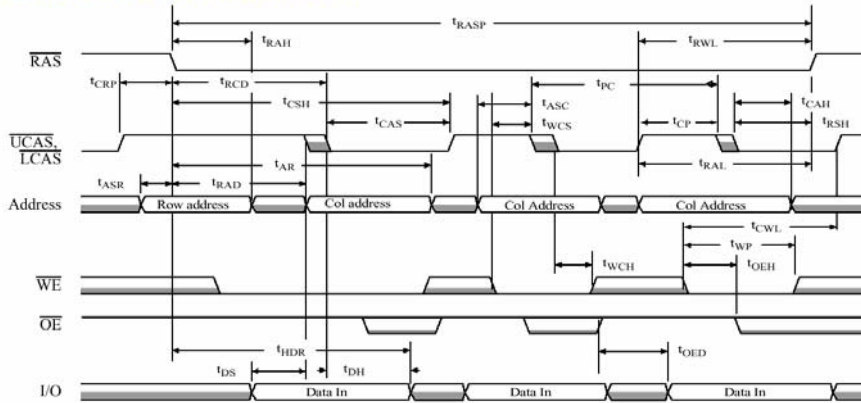
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

## DRAM Fast Page: tempificazione della scrittura

Fast page mode early write waveform



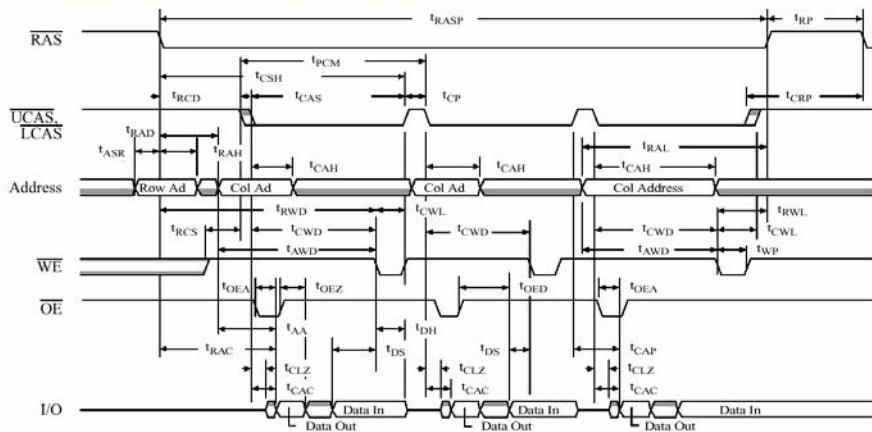
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## DRAM Fast Page: tempificazione del ciclo lettura /modifica/scrittura

Fast page mode read-modify-write waveform



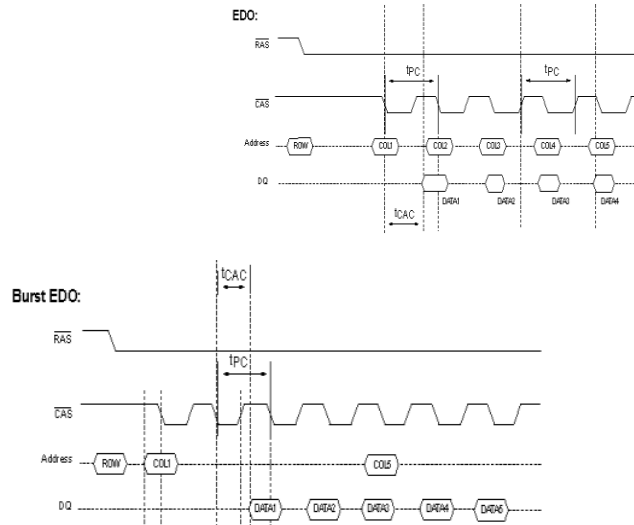
F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Burst EDO DRAM

Rispetto alla EDO, la Burst EDO (BEDO) genera internamente i tre indirizzi di colonna successivi a quello appena fornito. E' il segnale CAS a tempificare il trasferimento dei dati.



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Synchronous DRAM (SDRAM)

- Accesso sincronizzato con un clock esterno
- I dati sono trasferiti in sincronia con il clock di sistema
- Il processore sa quando i dati saranno disponibili, perciò non deve attendere, può fare altro
- La SDRAM consente una modalità burst per cui il trasferimento di un blocco di dati può essere realizzato tramite un flusso continuo di word

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

## Confronto DRAM asincrono/sincrono

### • Controllo asincrono

- il processore deve attendere il completamento dell'operazione da parte della DRAM.
- La tempificazione è imposta dalla DRAM

### • Controllo sincrono

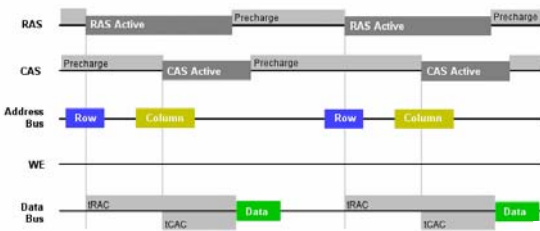
- la DRAM acquisisce le informazioni dal processore (dati, indirizzi, segnali di controllo) sotto il controllo del clock di sistema; dopo un certo numero di cicli, i dati saranno disponibili sulle linee di uscita. Nel frattempo il processore può dedicarsi ad altri task.
- la tempificazione è gestita completamente in base al clock.

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

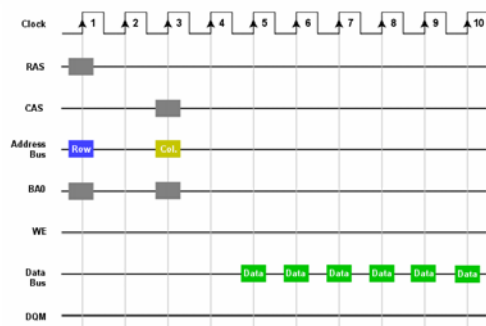
Università degli Studi  
di Cassino

#### DRAM Read



## Confronto tempificazione DRAM / SDRAM

#### SDRAM Read



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino

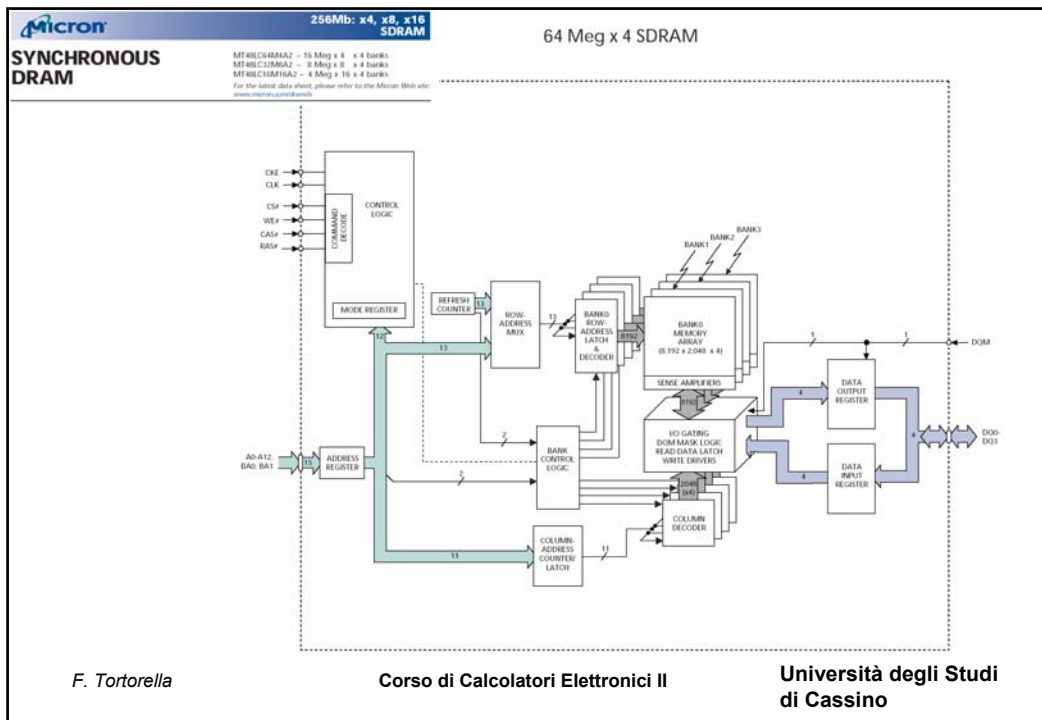
# Gestione della SDRAM

- L'attività della SDRAM viene programmata tramite *comandi* forniti sui suoi terminali di controllo in corrispondenza del fronte di salita del clock
- La SDRAM ha cinque terminali di controllo primari:
  - **CS** (Chip Select)
  - **RAS** (Row Address Select)
  - **CAS** (Column Address Select)
  - **WE** (Write Enable)
  - **DQM**: Praticamente coincidente con l'Output Enable. DQM controlla i drivers tristate sui terminali dati della SDRAM.

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino



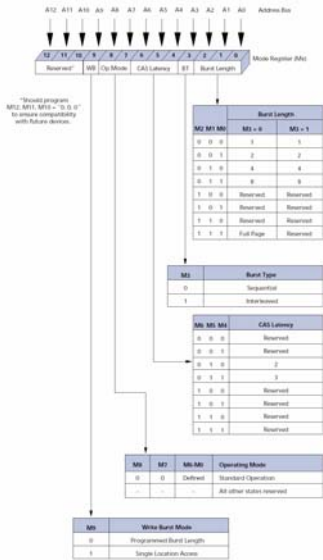
## Gestione della SDRAM

- Gli accessi in lettura e scrittura sono *burst oriented*; iniziano ad una locazione definita e continuano per un numero di locazioni programmato in una sequenza programmata
- Iniziano con un comando ACTIVE seguito da un comando READ o WRITE
- Prima dell'inizio delle normali operazioni la SDRAM deve essere inizializzata. La sequenza di inizializzazione prevede, tra l'altro, un comando LOAD MODE REGISTER
- Il mode register è un registro di controllo della SDRAM ed è usato per definire la specifica modalità di operazione della SDRAM che comprende:
  - Scelta della lunghezza di burst
  - Scelta del tipo di burst
  - Definizione della latenza rispetto a CAS
  - Definizione dell'operating mode
  - Scelta del write burst mode
- La modalità programmata è valida finchè il modulo SDRAM viene programmato di nuovo o non viene più alimentato

## Gestione della SDRAM

- Gli accessi in lettura e scrittura sono *burst oriented*: iniziano ad una locazione definita e continuano per un numero di locazioni programmato in una sequenza programmata
- Iniziano con un comando ACTIVE seguito da un comando READ o WRITE
- Prima dell'inizio delle normali operazioni la SDRAM deve essere inizializzata. La sequenza di inizializzazione prevede, tra l'altro, un comando LOAD MODE REGISTER
- Il mode register è un registro di controllo della SDRAM ed è usato per definire la specifica modalità di operazione della SDRAM che comprende:
  - Scelta della lunghezza di burst
  - Scelta del tipo di burst
  - Definizione della latenza rispetto a CAS
  - Definizione dell'operating mode
  - Scelta del write burst mode
- La modalità programmata è valida finchè il modulo SDRAM viene programmato di nuovo o non viene più alimentato

**Figure 7: Mode Register Definition**



**Table 7: Burst Definition**

Burst Length	Starting Column Address	Order of Accesses Within a Burst	
		Type = Sequential	Type = Interleaved
2	<b>A0</b>	0	0, 1
	1	1, 0	1, 0
	0	0, 1	0, 1
4	<b>A1 A0</b>	0	0, 1-2, 3
	0	1	1-2, 3-0
	1	0	2-3, 0-1
	1	1	3-0, 1-2
	0	0	0, 1-2, 3-4, 5-6, 7
8	<b>A2 A1 A0</b>	0	0, 1-2, 3-4, 5-6, 7
	0	1	1-2, 3-4, 5-6, 7-0
	0	1	2-3, 4-5, 6-7, 0-1
	0	1	3-4, 5-6, 7-0, 1-2
	1	0	4-5, 6-7, 0-1, 2-3
	1	0	5-6, 7-0, 1-2, 3-4
	1	0	6-7, 0-1, 2-3, 4-5
	1	1	7-0, 1-2, 3-4, 5-6
	0	0	0, 1-2, 3-4, 5-6, 7
	0	1	1-2, 3-4, 5-6, 7-0
Full Page (y)	n = A0-A11/98 (location 0-y)	Cn, Cn + 1, Cn + 2 Cn + 3, Cn + 4, ...Cn - 1, Cn...	Not Supported

- NOTE:**
- For full-page accesses: y = 2,048 (x4); y = 1,024 (x8); y = 512 (x16).
  - For a burst length of two, A1-A9, A11 (x4); A1-A9 (x8); or A1-A8 (x16) select the block-of-two burst; A0 selects the starting column within the block.
  - For a burst length of four, A2-A9, A11 (x4); A2-A9 (x8); or A2-A8 (x16) select the block-of-four burst; A0-A1 select the starting column within the block.
  - For a burst length of eight, A3-A9, A11 (x4); A3-A9 (x8); or A3-A8 (x16) select the block-of-eight burst; A0-A2 select the starting column within the block.
  - For a full-page burst, the full row is selected and A0-A9, A11 (x4); A0-A9 (x8); or A0-A8 (x16) select the starting column.
  - Whenever a boundary of the block is reached within a given sequence above, the following access wraps within the block.
  - For a burst length of one, A0-A9, A11 (x4); A0-A9 (x8); or A0-A8 (x16) select the unique column to be accessed, and mode register bit M0 is ignored.

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

**Table 9: Truth Table 1 – Commands and DQM Operation**

(Note: 1)

NAME (FUNCTION)	CS#	RAS#	CAS#	WE#	DQM	ADDR	DQs	NOTES
COMMAND INHIBIT (NOP)	H	X	X	X	X	X	X	
NO OPERATION (NOP)	L	H	H	H	X	X	X	
ACTIVE (Select bank and activate row)	L	L	H	H	X	Bank/Row	X	3
READ (Select bank and column, and start READ burst)	L	H	L	H	L/H <sup>B</sup>	Bank/Col	X	4
WRITE (Select bank and column, and start WRITE burst)	L	H	L	L	L/H <sup>B</sup>	Bank/Col	Valid	4
BURST TERMINATE	L	H	H	L	X	X	Active	
PRECHARGE (Deactivate row in bank or banks)	L	L	H	L	X	Code	X	5
AUTO REFRESH or SELF REFRESH (Enter self refresh mode)	L	L	L	H	X	X	X	6, 7
LOAD MODE REGISTER	L	L	L	L	X	Op-Code	X	2
Write Enable/Output Enable	-	-	-	-	L	-	Active	8
Write Inhibit/Output High-Z	-	-	-	-	H	-	High-Z	8

- NOTE:**
- CKE is HIGH for all commands shown except SELF REFRESH.
  - A0-A11 define the op-code written to the mode register, and A12 should be driven LOW.
  - A0-A12 provide row address, and BA0, BA1 determine which bank is made active.
  - A0-A9, A11 (x4); A0-A9 (x8); or A0-A8 (x16) provide column address; A10 HIGH enables the auto precharge feature (nonpersistent), while A10 LOW disables the auto precharge feature; BA0, BA1 determine which bank is being read from or written to.
  - A10 LOW: BA0, BA1 determine the bank being precharged. A10 HIGH: All banks precharged and BA0, BA1 are "Don't Care."
  - This command is AUTO REFRESH if CKE is HIGH, SELF REFRESH if CKE is LOW.
  - Internal refresh counter controls row addressing; all inputs and I/Os are "Don't Care" except for CKE.
  - Activates or deactivates the DQs during WRITES (zero-clock delay) and READs (two-clock delay).

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

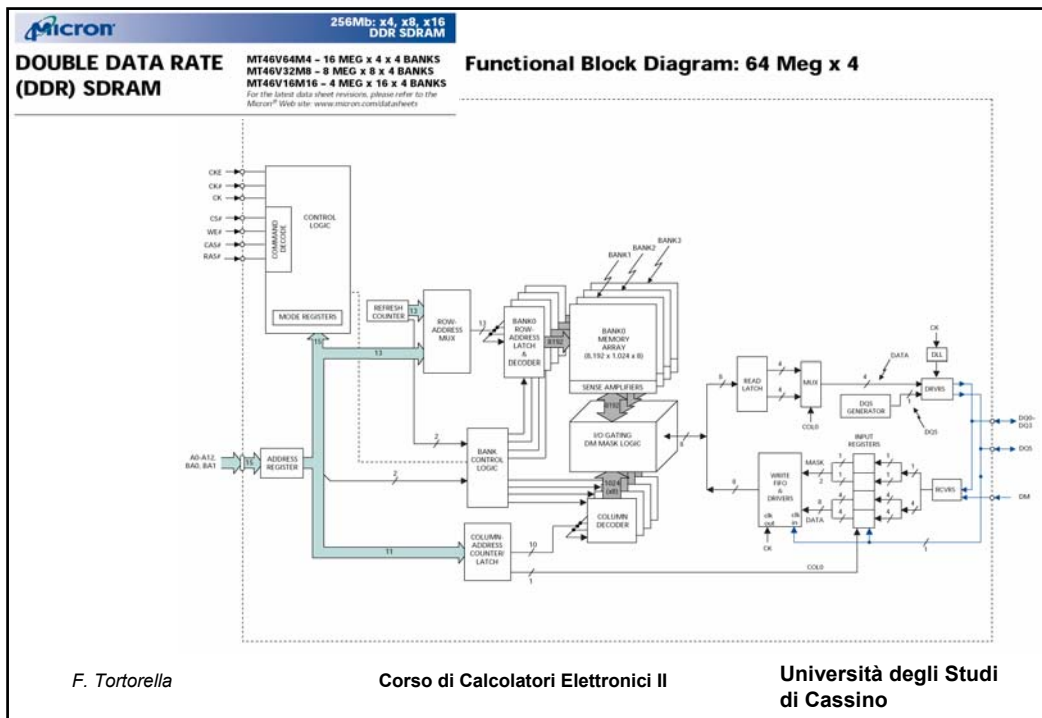
# Double Data Rate SDRAM (DDR)

- Le SDRAM DDR inviano dati due volte per ogni ciclo di clock (leading & trailing edge)
- Permettono quindi un data rate doppio rispetto alle SDRAM tradizionali
- Di solito viene utilizzata un'architettura  $2n$ -prefetch dove l'ampiezza del bus interno è doppia rispetto al bus esterno

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi di Cassino

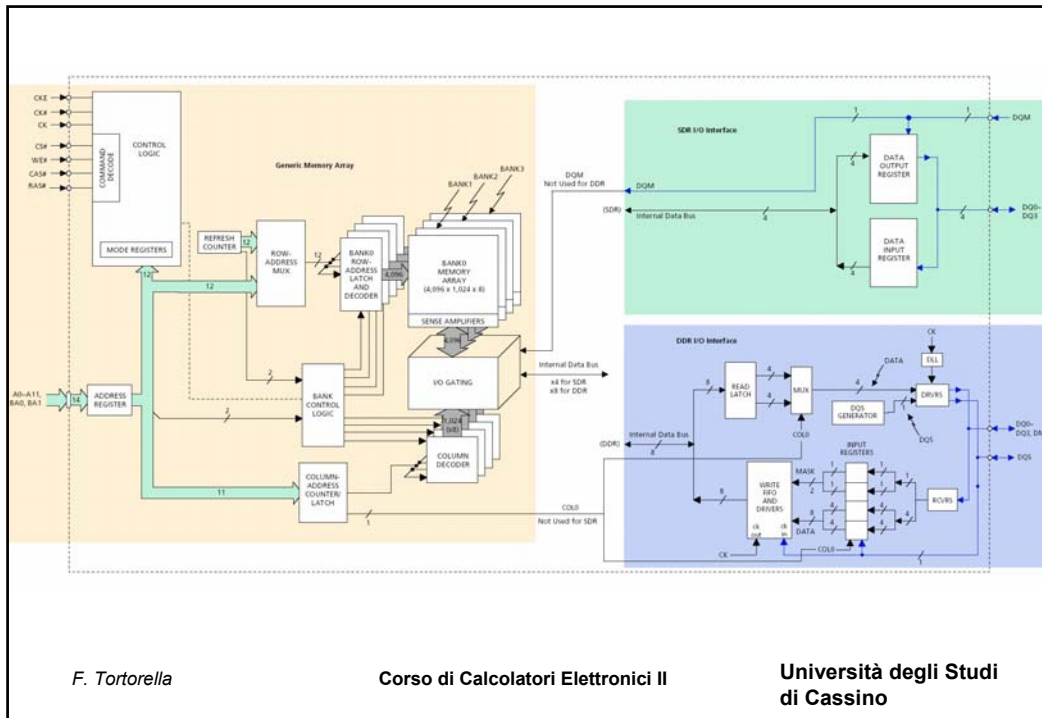
# Confronto SDRAM/DDR

- Il nucleo dei moduli nei due casi è essenzialmente lo stesso:
  - Stesso indirizzamento
  - Stessa interfaccia comandi
  - Array di memoria a 4 banchi
- La differenza fondamentale sta nell'interfaccia dati
- SDRAM
  - La lettura/scrittura dei dati è sincronizzata con il fronte di salita del clock
  - Il bus interno ha ampiezza uguale al bus esterno
  - I dati sono trasferiti da /verso l'array interno a word singole, così come passano attraverso i buffer di I/O
  - Impiego di un segnale DQM che agisce come output enable durante le operazioni di READ
- DDR
  - La lettura/scrittura dei dati è sincronizzata con entrambi i fronti del clock
  - Il bus interno ha ampiezza doppia di quella del bus esterno
  - I trasferimenti dati tra l'array interno e i buffer di I/O avvengono a coppie di word
  - Non si usa un output enable per le operazioni di READ: la DDR supporta un comando BURST TERMINATE per terminare immediatamente un READ in corso

F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino



F. Tortorella

Corso di Calcolatori Elettronici II

Università degli Studi  
di Cassino